

taakse taipuva, yhdeltä puolelta imevä  
kannattimella

**ebm-papst Mulfingen GmbH & Co. KG**

Bachmühle 2 · D-74673 Mulfingen

Phone +49 7938 81-0

Fax +49 7938 81-110

info1@de.ebmpapst.com

www.ebmpapst.com

kommanditgesellschaft · toimipaikka Mulfingen  
Käräjäoikeus Stuttgart · HRA 590344täydentävä Elektrobau Mulfingen GmbH · toimipaikka Mulfingen  
Käräjäoikeus Stuttgart · HRB 590142**Nimellistiedot**

<b>Tyyppi</b>	<b>K3G400-PI92-02</b>	
<b>Moottori</b>	<b>M3G112-IA</b>	
Vaihe		3~
Nimellisjännite	VAC	400
Nimellisjännite-alue	VAC	380 .. 480
Taajuus	Hz	50/60
Tietojenmäärittystapa		mk
Kierrosluku	min <sup>-1</sup>	2450
Tehonotto	W	2500
Virranotto	A	3,8
Min. ympäristölämpötila	°C	-25
Maks. ympäristölämpötila	°C	40

mk = Maks. kuormitus · mh = Maks. hyötysuhde · vp = Vapaasti puhaltava · aa = Asiakkaan asetus · al = Asiakkaan laite  
Oikeus muutoksiin pidätetään

**Tiedot pohjaavat Ecodesign-direktiiviin EY327/2011**

		Nykyarvo	Asetus 2015
01 kokonaishyötysuhde $\eta_{es}$	%	70	55,5
02 Asennuskategoria		A	
03 Tehokkuuskategoria		Staattinen	
04 Tehokkuusluokka N		76,5	62
05 Kierroslukusäätö		Kyllä	

Tietojen määrittäminen optimaalisissa toimintapisteissä.  
ERP-tiedot määritetty moottori-siipipyörä-yhdistelmällä standardoidussa mittausjärjestelmässä.

09 Tehonotto $P_{ed}$	kW	2,39
09 Tilavuusvirta $q_v$	m <sup>3</sup> /h	6600
09 Paineen lisäys $p_{fs}$	Pa	865
10 Kierrosluku n	min <sup>-1</sup>	2480
11 ominaissuhde*		1,01

\* ominaissuhde =  $1 + p_{fs} / 100\,000\text{ Pa}$ 

LU-176408



## Tekninen kuvaus

Massa	26 kg
Koko	400 mm
Roottorin pinta	Maalattu mustaksi
Elektroniikkakotelon materiaali	Alumiinipainevalu
Siipipyörän materiaali	Alumiinipelti
Kannatinlevyn materiaali	Teräspelti, sinkitty
Kannattimen materiaali	Teräs, maalattu mustaksi
Siipien lukumäärä	5
Pyörimissuunta	Oikealle roottoriin päin katsottaessa
Suojausluokitus	IP 54
Eristysluokka	"B"
Kosteus- (F) / ympäristösuojaluokka (H)	H1
Sallittu ympäristön lämpötila Maks. moottori (kuljetus/ varastointi)	+80 °C
Sallittu ympäristön lämpötila Min. moottori (kuljetus/varastointi)	-40 °C
Asennusasento	Katso tuotemerkintä
Kondenssivesireiät	Roottoripuolella
Käyttötapa	S1
Moottorin laakerointi	Kuulalaakeri
Tekninen varustus	-Lähtö 10 VDC, maks. 10 mA -Lähtö 20 VDC, maks. 50 mA -Ulostulo orjalle 0-10 V -Käyttö- ja häiriöilmoitus -Tulo anturille 0-10 V tai 4-20 mA -Ulkoisen 24 V tulo (parametrointi) -Ulkoisen vapautustulo -Vikailmoitusrele -Integroitu PID-säädin -Tehonrajoitus -Moottorin virran rajoitus -PFC, passiivinen -RS485 MODBUS-RTU -Pehmeä käynnistys -Ohjaustulo 0-10 VDC / PWM -Ohjausliitäntä turvallisesti verkosta erotetulla SELV-potentiaalilla -Elektroniikan / moottorin ylikuumentussuoja -Alijännite-/vaihehäiriötunnistus
EMC-häiriönsieto	EN-61000-6-2 mukaan (teollisuus)
EMC - häiriöemissio	EN 61000-6-3:n (asuintilat) mukaisesti, lukuun ottamatta EN 61000-3-2 -standardia ammattikäytössä oleville laitteille, joiden kokonaismitoitusteho on suurempi kuin 1 kW
Kosketusvirta IEC 60990 mukaan (mittauskytkentä IEC 60990 kuva 4, TN-järjestelmä)	<= 3,5 mA
Sähköliitäntä	KytKentärasialla
Moottorisuoja	Lämpötila-anturi (TW) sisäänrakennettu
Suojaluokka	I (jos asiakas kytkee suojamaadoituksen)
Norminmukaisuus	EN 61800-5-1; CE

K3G400-PI92-02

# EC-Radiaalimoduuli - RadiPac

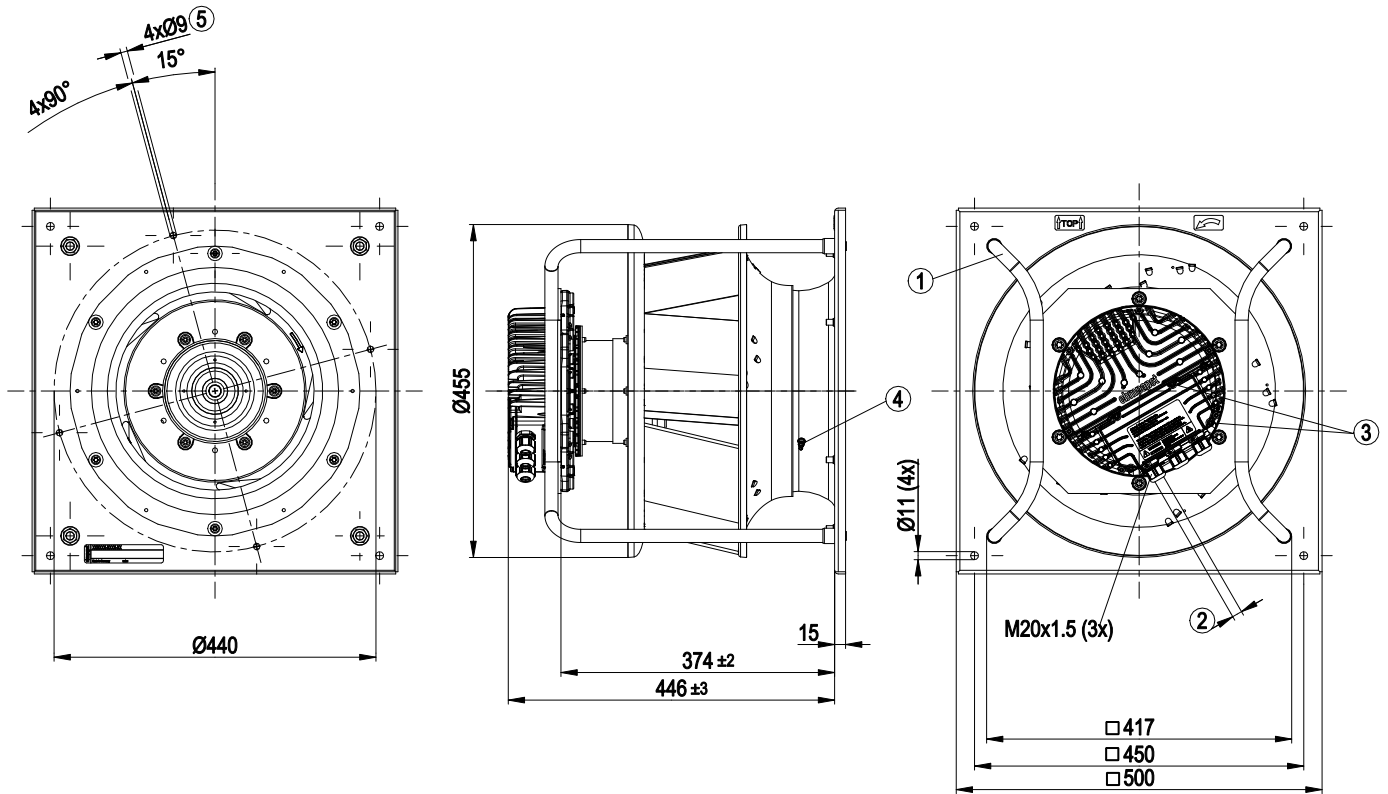
taakse taipuva, yhdeltä puolelta imevä  
kannattimella

Hyväksyntä

C22.2 Nro 77 + CAN/CSA-E60730-1; UL 1004-7 + 60730; EAC



## Piirros tuotteesta



1	Asennusasento: Akseli vaakasuoraan (asenna tukivarret vain pystysuoraan kuvan mukaisesti!) tai roottori alas; roottori ylös pyynnöstä
2	Kaapelin halkaisija min. 4 mm, maks. 10 mm, kiristysmomentti $4 \pm 0,6$ Nm
3	Kiristysmomentti $3,5 \pm 0,5$ Nm
4	Imukartio mittayhteellä (k-arvo: 188)
5	Kiinnitysaukot FlowGrid

taakse taipuva, yhdeltä puolelta imevä  
kannattimella

## KytKentäkaavio

8	Din 2
9	Din 3
10	GND
11	Ain 2 U
12	+ 20 V
13	Ain 2 I
14	Aout
1	RSA
2	RSB
3	GND
4	Ain 1 U
5	+ 10 V
6	Ain 1 I
7	Din 1

KL 3

1	NO
2	COM
3	NC

KL 2

PE
----

PE

1	L1
2	L2
3	L3

KL 1

Nro	LiitÄntÄ	Nimitys	Tehtävä
KL 1	1	L1	VerkkoliitÄntÄ, syöttöjännite 3~380-480 VAC; 50/60 Hz
KL 1	2	L2	VerkkoliitÄntÄ, syöttöjännite 3~380-480 VAC; 50/60 Hz
KL 1	3	L3	VerkkoliitÄntÄ, syöttöjännite 3~380-480 VAC; 50/60 Hz
PE		PE	MaadoitusliitÄntÄ, PE-liitÄntÄ
KL 2	1	NO	Tilarele, potentiaaliton tilanilmoituskytkin, vikailmoitus sulkee koskettimen
KL2	2	COM	Tilarele; potentiaaliton tilanilmoituskytkin; vaihtokosketin; yhteinen liitÄntÄ; koskettimen kuormitettavuus 250 VAC / maks. 2 A (AC1) / min. 10 mA
KL2	3	NC	Tilarele, potentiaaliton tilanilmoituskytkin, aukeaa vikatilanteessa
KL 3	1	RSA	VÄylÄliitÄntÄ RS485, RSA, MODBUS RTU; SELV
KL 3	2	RSB	VÄylÄliitÄntÄ RS485, RSB, MODBUS RTU; SELV
KL 3	3 / 10	GND	OhjausliitÄntÄn nollataso; SELV
KL 3	4	Ain1 U	AnalogiasisÄÄntulo 1, ohjearvo: 0-10 V, Ri= 100 kΩ, ominaiskäyrÄ parametroitavissa; käytettävissä yksinomaan vaihtoehtona sisÄÄntulolle Ain1 I, SELV
KL 3	5	+ 10 V	Kiintoulostulojännite 10 VDC, + 10 V +/-3 %, maks. 10 mA, jatkuva oikosulkusuojaus, käyttöjännite ulk. laitteille (esim. potentiometri), SELV
KL 3	6	Ain1 I	AnalogiasisÄÄntulo 1, ohjearvo: 4-20 mA, Ri= 100 Ω, ominaiskäyrÄ parametroitavissa; käytettävissä yksinomaan vaihtoehtona sisÄÄntulolle Ain1 U, SELV
KL 3	7	Din1	Digitaalinen sisÄÄntulo 1: Elektroniikan vapautus, vapautus: Nasta auki tai asetettu jännite 5-50 VDC lukitus: Silta GND:hen tai asetettu jännite < 1 VDC nollaustoiminto: Ohjelmiston nollauksen käynnistys tasonvaihdolla <1 VDC; SELV
KL 3	8	Din2	Digitaalinen sisÄÄntulo 2: Parametrilauseen vaihto 1/2; EEPROM-asetuksen jälkeen voidaan valita voimassa oleva tai käytettävä parametrilause BUS-vÄylÄn mukaan tai DIN2-digitaalisen sisÄÄntulon mukaan. Parametrilause 1: Nasta auki tai asetettu jännite 5-50 VDC; lukitus Parametrilause 2: Silta GND:hen tai asetettu jännite < 1 VDC; SELV
KL 3	9	Din3	Digitaalinen sisÄÄntulo 3: Integroidun säätimen vaikutussuunta; EEPROM-asetuksen jälkeen integroidun säätimen vaikutussuunta voidaan valita BUS-vÄylÄn mukaan tai digitaalisen sisÄÄntulon mukaan normaalisti/kÄÄnteisesti; normaali: Nasta auki tai asetettu jännite 5-50 VDC; kÄÄnteinen: Silta GND:hen tai asetettu jännite < 1 VDC; SELV
KL 3	11	Ain2 U	AnalogiasisÄÄntulo 2, oloarvo: 0-10 V, Ri= 100 kΩ, ominaiskäyrÄ parametroitavissa; käytettävissä yksinomaan vaihtoehtona sisÄÄntulolle Ain2 I, SELV
KL 3	12	+ 20 V	Kiintoulostulojännite 20 VDC; + 20 V +/-25/-10 %; maks. 50 mA, jatkuva oikosulkusieto; jännitteensyöttö ulk. laitteille (esim. antureille), SELV

# EC-Radiaalimoduuli - RadiPac

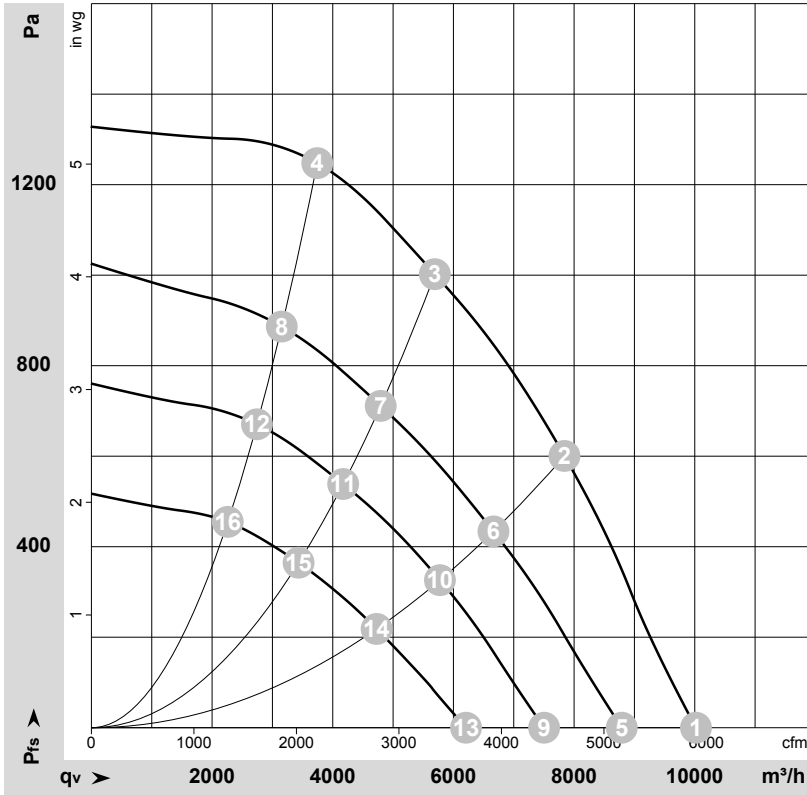
taakse taipuva, yhdeltä puolelta imevä  
kannattimella

Nro	Liitäntä	Nimitys	Tehtävä
KL 3	13	Ain2 I	Analogiasisääntulo 2, oloarvo: 4-20 mA, Ri= 100 Ω, ominaiskäyrä parametroitavissa; käytettävissä yksinomaan vaihtoehtona sisääntulolle Ain2 U, SELV
KL 3	14	Aout	Analogiaulostulo 0-10 VDC; maks. 5 mA; moottorin ohjausasteen/pyörimisnopeuden tieto Ominaiskäyrä parametroitavissa; SELV



taakse taipuva, yhdeltä puolelta imevä  
kannattimella

## Ominaiskäyrät: Ilmansiirtoteho 50 Hz



$$\rho = 1,15 \text{ kg/m}^3 \pm 2 \%$$

Mittaus: LU-176408-1

Ilmateho mitattu ISO 5801 asennusluokan A mukaan. Kysy ebm-papstilta tarkasta mittausjärjestelmästä. Imun puoleinen melutaso: LwA ISO 13347 mukaan / LpA mitattuna 1 metrin etäisyydellä tuulettimen akselista. Tiedot ovat voimassa vain annetuissa mittausolosuhteissa ja riippuvat asennuksesta. Ominaisarvot tarkastettava valmiissa asennuksessa

## Mittausarvot

	KytKentä U	f	n	P <sub>ed</sub>	I	LpA <sub>in</sub>	LwA <sub>in</sub>	LwA <sub>out</sub>	q <sub>v</sub>	p <sub>fs</sub>	q <sub>v</sub>	p <sub>fs</sub>	
	V	Hz	min <sup>-1</sup>	W	A	dB(A)	dB(A)	dB(A)	m <sup>3</sup> /h	Pa	cfm	in. wg	
1	Y	400	50	2450	1323	2,07	89	96	96	10020	0	5900	0,00
2	Y	400	50	2450	2210	3,38	77	85	88	7840	600	4615	2,41
3	Y	400	50	2450	2500	3,80	74	82	86	5690	1000	3350	4,01
4	Y	400	50	2450	2336	3,57	78	86	90	3745	1250	2205	5,02
5	Y	400	50	2180	921	1,50	84	91	92	8790	0	5175	0,00
6	Y	400	50	2100	1376	2,15	72	80	84	6665	434	3920	1,74
7	Y	400	50	2080	1479	2,30	70	77	83	4795	712	2820	2,86
8	Y	400	50	2090	1420	2,22	74	81	85	3155	887	1855	3,56
9	Y	400	50	1875	626	1,10	80	87	88	7505	0	4415	0,00
10	Y	400	50	1825	923	1,50	69	77	81	5775	326	3400	1,31
11	Y	400	50	1810	994	1,60	66	74	80	4175	539	2455	2,16
12	Y	400	50	1815	955	1,55	69	77	82	2745	671	1615	2,69
13	Y	400	50	1545	377	0,73	74	83	85	6210	0	3655	0,00
14	Y	400	50	1500	545	1,00	64	72	77	4725	220	2780	0,88
15	Y	400	50	1490	585	1,05	62	69	76	3435	365	2020	1,47
16	Y	400	50	1495	566	1,03	64	72	78	2260	455	1330	1,83

KytKentä = KytKentä · U = Syöttöjännite · f = Taajuuus · n = Kierrosnopeus · P<sub>ed</sub> = Tehonotto · I = Virranotto · LpA<sub>in</sub> = Äänenpainetaso Imupuolella · LwA<sub>in</sub> = Ääniteho-taso Imupuolella  
LwA<sub>out</sub> = Ääniteho-taso paineenpuoleinen · q<sub>v</sub> = Tilavuusvirta · p<sub>fs</sub> = Paineen lisäys

